

1.6.- MANUAL DE USUARIO.

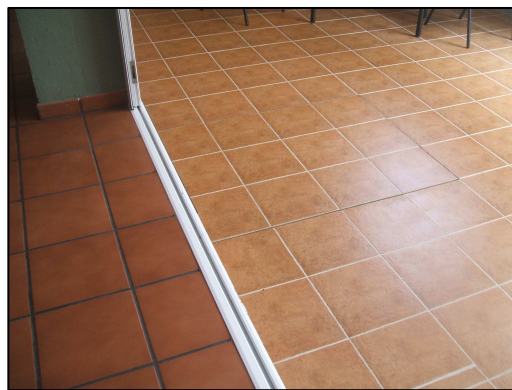
1.6.1.- CONDICIONES DE INICIO.

Antes de la puesta en marcha de la maquina deberemos realizar una serie de comprobaciones rutinarias.

- a) Asegurarnos de que el producto está sin carga, libre de objetos y obstáculos.



- b) Asegurarnos de que no hay personas por la zona de peligro de la máquina.



- c) Asegurarnos de que la máquina no tiene ningún paro de emergencia activado.

- d) Asegurarnos de que el piloto de presencia de tensión está encendido.

- e) Asegurarnos de que todas las protecciones funcionan.

1.6.2.- PUESTA EN MARCHA.

Una vez realizadas las comprobaciones de las condiciones de inicio, nos dirigiremos hasta el cuadro de mandos, donde se encuentra el pulsador de marcha y lo pulsaremos.



En la opción de funcionamiento por mando a distancia accionaremos el pulsador 1 dirigiendo el mando hacia el ESCALÓN MÓVIL.



El indicador luminoso de marcha nos indica que la máquina está en funcionamiento, seguidamente se pondrá en funcionamiento el cilindro que acciona el peldaño móvil produciendo la conversión en un plano inclinado.



Una vez producido el total despliegue del plano, la máquina estará en disposición de acceso por el mismo de sillas de minusválidos y otros elementos de transporte (carros de compra, carros de bebés, etc..).



1.6.3.- PARADA.

Para terminar el trabajo solo deberemos apretar el pulsador de plegado situado en el cuadro de mandos y el plano inclinado volverá a su posición de inicio (posición plegado).



En la opción de funcionamiento por mando a distancia accionaremos el pulsador 2 dirigiendo el mando hacia el ESCAMOVIL.



Durante este proceso, el indicador de acción nos indica que la máquina está realizando el repliegue del plano inclinado hacia la posición plano horizontal.

